

Programare Susținere Examen Diplomă - iulie 2024**Departament: RSP****Zi susținere: 2 iulie**

Nr Crt	Program de studii	Coordonator proiect	Titlu proiect Formatarea este cea folosită la tipărirea diplomei (majuscule etc.).
1	Robotică	Prof.Dr.Ing. Cristina PUPĂZĂ	CELULĂ ROBOTIZATĂ CU DOUĂ INTRĂRI ȘI DOUĂ IEȘIRI PENTRU PALETIZARE CUTII DE CARTON INTEGRÂND UN ROBOT INDUSTRIAL DE TIP BRAȚ ARTICULAT
2	Robotică	Sl.Dr.Ing. Cozmin CRISTOIU	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU PALETIZARE SACI CU MATERIALE VRAC INTEGRÂND DOI ROBOȚI INDUSTRIALI CU ȘASE GRADE DE LIBERTATE ECHIPAȚI CU EFECTORI MONOFUNȚIONALI ACȚIONAȚI PNEUMATIC
3	Robotică	Sl.Dr.Ing. Tudor-George ALEXANDRU	CELULĂ ROBOTIZATĂ DEDICATĂ OPERAȚIILOR DE PALETIZARE A CUTIILOR CU PRODUSE ALIMENTARE INTEGRÂND UN ROBOT DE TIP BRAȚ ARTICULAT
4	Robotică	Conf.Dr.Ing. Mihalache GHINEA	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU PALETIZAREA CUTIILOR DE CARTON INTEGRÂND UN ROBOT DE TIP BRAȚ ARTICULAT CU PATRU AXE COMANDATE NUMERIC
5	Robotică	Sl.Dr.Ing. Cozmin CRISTOIU	CELULĂ ROBOTIZATĂ CU DOUĂ INTRĂRI ȘI DOUĂ IEȘIRI PENTRU PALETIZARE CUTII DE CARTON CU BĂUTURI ALCOOLICE INTEGRÂND UN ROBOT INDUSTRIAL DE TIP BRAȚ ARTICULAT DEDICAT ECHIPAT CU UN EFECTOR POLIFUNȚIONAL
6	Robotică	Conf.Dr.Ing. Florea Dorel ANANIA	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU PRELUCRAT PRIN AȘCHIERE REPERE CU SUPRAFEȚE DE REVOLUȚIE INTEGRÂND UN ROBOT INDUSTRIAL DE TIP BRAȚ ARTICULAT ECHIPAT CU UN EFECTOR DUBLU.
7	Robotică	Prof.Dr.Ing. Cristina PUPĂZĂ	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU TĂIERE CU JET DE APĂ LA PRESIUNE ÎNALTĂ A PLĂCILOR DIN STICLĂ INTEGRÂND DOI ROBOȚI INDUSTRIALI DE TIP BRAȚ ARTICULAT
8	Robotică	Prof.Dr.Ing. Florin Adrian NICOLESCU	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU PALETIZAT, STERILIZAT ȘI DEPALETIZAT PUNGI VIDATE CU ALIMENTE INTEGRÂND DOI ROBOȚI INDUSTRIALI DE TIP BRAȚ ARTICULAT
9	Robotică	Conf.Dr.Ing. Florea Dorel ANANIA	CELULĂ ROBOTIZATĂ DEDICATĂ OPERAȚIILOR DE DEPALETIZARE A STICLELOR PENTRU ULEI DE MOTOR INTEGRÂND UN ROBOT DE TIP BRAȚ ARTICULAT
10	Robotică	Sl.Dr.Ing. Mario IVAN	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU PALETIZARE MIXTĂ INTEGRÂND UN ROBOT INDUSTRIAL CU ȘASE GRADE DE LIBERTATE ECHIPAT CU UN EFECTOR SPECIALIZAT.
11	Robotică	Prof.Dr.Ing. Tiberiu Gabriel DOBRESUCU	CELULĂ ROBOTIZATĂ DE PALETIZARE A PRODUSELOR AMBALATE ÎN CUTII DE CARTON INTEGRÂND UN ROBOT INDUSTRIAL DE TIP BRAȚ ARTICULAT
12	Robotică	Prof.Dr.Ing. Florin Adrian NICOLESCU	SISTEM DE PALETIZARE CU TREI LINII DE PALETIZARE INTERCONECTATE INTEGRÂND ROBOȚI INDUSTRIALI DE TIP BRAȚ ARTICULAT
13	Robotică	Sl.Dr.Ing. Tudor-George ALEXANDRU	CELULĂ ROBOTIZATĂ POLIFUNȚIONALĂ DESTINATĂ OPERAȚIILOR DE PALETIZARE A STIVELOR DE CUTII PRISMATICE INTEGRÂND UN ROBOT INDUSTRIAL DE TIP BRAȚ ARTICULAT

14	Robotică	Prof.Dr.Ing. Florin Adrian NICOLESCU	CELULĂ ROBOTIZATĂ CU DOUĂ INTRĂRI ȘI DOUĂ IEȘIRI PENTRU PALETIZARE BIDOANE CU LICHID ȘI CUTII DE CARTON INTEGRÂND UN ROBOT DE TIP BRAȚ ARTICULAT
15	Robotică	Sl.Dr.Ing. Tudor-George ALEXANDRU	CELULĂ ROBOTIZATĂ POLIFUNCȚIONALĂ PENTRU PALETIZAREA A DOUĂ TIPURI DE CUTII PRISMATICE, INTEGRÂND UN ROBOT DE TIP BRAȚ ARTICULAT
16	Robotică	Prof.Dr.Ing. Tiberiu Gabriel DOBRESU	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU ÎNCĂRCARE ȘI DESCĂRCARE A SEMIFABRICATELOR DE PE MAȘINI UNELTE CU COMANDĂ NUMERICĂ INTEGRÂND UN ROBOT DE TIP BRAȚ ARTICULAT CU ȘASE AXE COMANDATE NUMERIC
17	Robotică	Sl.Dr.Ing. Tudor-George ALEXANDRU	CELULĂ ROBOTIZATĂ CU PATRU INTRĂRI ȘI PATRU IEȘIRI PENTRU PALETIZAREA MAI MULTOR TIPURI DE CUTII CU PRODUSE ALIMENTARE, INTEGRÂND UN ROBOT INDUSTRIAL DE TIP BRAȚ ARTICULAT
18	Robotică	Conf.Dr.Ing. Florea Dorel ANANIA	ROBOT INDUSTRIAL DE TIP BRAT ARTICULAT INTEGRAT INTR-UN SISTEM DE PALETIZARE A PRODUSELOR ALIMENTARE AMBALATE IN CUTII PARALELIPEDICE
19	Robotică	Prof.Dr.Ing. Florin Adrian NICOLESCU	CELULĂ ROBOTIZATĂ CU DOUĂ INTRĂRI ȘI DOUĂ IEȘIRI PENTRU PALETIZARE CUTII DE CARTON CU ALIMENTE INTEGRÂND UN ROBOT DE TIP BRAȚ ARTICULAT
20	Robotică	Sl.Dr.Ing. Mario IVAN	CELULĂ ROBOTIZATĂ DE PALETIZARE ȘI ÎMPACHETARE A SACILOR DE PELEȚI, ECHIPATĂ CU ROBOT DE TIP BRAȚ ARTICULAT DEDICAT OPERAȚIEI DE PALETIZARE
21	Robotică	Prof.Dr.Ing. Cristina PUPĂZĂ	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU DEFORMAREA PLASTICĂ A CONDUCTELOR METALICE ȘI ASAMBLAREA FINALĂ PRIN SUDARE CU ARC ELECTRIC A UNOR ECHIPAMENTE PENTRU INDUSTRIA ALIMENTARĂ, INTEGRÂND TREI ROBOȚI INDUSTRIALI DE TIP BRAȚ
22	Robotică	Prof.Dr.Ing. Tiberiu Gabriel DOBRESU	CELULĂ ROBOTIZATĂ CU TREI INTRĂRI ȘI TREI IEȘIRI PENTRU PALETIZAT CUTII PRISMATICE INTEGRÂND UN ROBOT INDUSTRIAL DE TIP BRAȚ ARTICULAT ECHIPAT CU EFECTOR DE MANIPULAT OBIECTELE DE PE UN ÎNTREG STRAT
23	Robotică	Prof.Dr.Ing. Cristina PUPĂZĂ	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU PRODUCTIE PRIN INECȚIE ÎN MATRIȚĂ, ÎMPACHETARE ȘI PALETIZARE ROLE DIN MASE PLASTICE, INTEGRÂND UN ROBOT DE TIP BRAȚ ARTICULAT
24	Robotică	Prof.Dr.Ing. Cristina PUPĂZĂ	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU PRELUCRARE PRIN DEFORMARE PLASTICĂ LA RECE PRIN ÎNDOIRE REPERE DIN TABLĂ, INTEGRÂND UN ROBOT DE TIP BRAȚ ARTICULAT
25	Robotică	Sl.Dr.Ing. Cozmin CRISTOIU	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU PALETIZARE MIXTĂ PENTRU GALEȚI CU VOPSEA ȘI CUTII PARALELIPEDICE INTEGRAND UN ROBOT INDUSTRIAL DEDICAT ECHIPAT CU EFECTOR POLIFUNCȚIONAL CU BACURI CULISANTE

Programare Susținere Examen Diplomă - iulie 2024**Departament: RSP****Zi susținere: 3 iulie**

Nr Crt	Program de	Coordonator proiect	Titlu proiect Formatarea este cea folosită la tipărirea diplomei (majuscule etc.).
1	Robotică	Sl.Dr.Ing. Cozmin CRISTOIU	CELULĂ ROBOTIZATĂ CU TREI INTRĂRI ȘI TREI IEȘIRI, PENTRU PALETIZAREA UNOR CUTII DE CARTON, INTEGRÂND UN ROBOT DE TIP BRAȚ ARTICULAT DEDICAT, ECHIPAT CU EFECTOR POLIFUNCȚIONAL
2	Robotică	Sl.Dr.Ing. Cozmin CRISTOIU	CELULĂ FLEXIBILĂ ROBOTIZATĂ PENTRU ÎNCĂRCAREA ȘI DESCĂRCAREA PIESELOR FORJATE INTEGRÂND DOI ROBOTI INDUSTRIALI DE TIP BRAȚ ARTICULAT
3	Robotică	Sl.Dr.Ing. Mario IVAN	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU ÎNCĂRCARE ȘI DESCĂRCARE A SCULELOR DE PE MAȘINI-UNELTE INTEGRÂND UN ROBOT DE TIP BRAȚ ARTICULAT CU 6 AXE.
4	Robotică	Prof.Dr.Ing. Tiberiu Gabriel DOBRESCU	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU PALETIZAREA BLOCURILOR DE PERLITĂ, INTEGRÂND UN ROBOT INDUSTRIAL DE TIP BRAȚ ARTICULAT, ECHIPAT CU EFECTOR POLIFUNCȚIONAL
5	Robotică	Sl.Dr.Ing. Robert Eugen IACOB	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU PALETIZARE SACI CU PELEȚI DIN LEMN
6	Robotică	Prof.Dr.Ing. Tiberiu Gabriel DOBRESCU	CELULĂ ROBOTIZATĂ DE PALETIZARE INTEGRÂND ROBOȚI INDUSTRIALI DE TIP BRAȚ ARTICULAT ȘI SISTEME DE TRANSPORT AL PALEȚILOR CU VEHICULE CU GHIDARE AUTONOMĂ.
7	Robotică	Prof.Dr.Ing. Florin Adrian NICOLESCU	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU ÎNCĂRCAREA-DESCĂRCAREA MAȘINILOR-UNELTE CU COMANDĂ NUMERICĂ ȘI A UNEI MAȘINI DE MĂSURAT ÎN COORDONATE, INTEGRÂND DOI ROBOȚI INDUSTRIALI DE TIP BRAȚ ARTICULAT CU 6 GRADE DE LIBERTATE
8	Robotică	Conf.Dr.Ing. Mihalache GHINEA	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU OPERAȚII DE PALETIZARE, INTEGRÂND UN ROBOT INDUSTRIAL DE TIP BRAȚ ARTICULAT ECHIPAT CU UN EFECTOR PENTRU MANIPULAT TOATE OBIECTELE DE PE UN STRAT
9	Robotică	Sl.Dr.Ing. Tudor-George ALEXANDRU	CELULĂ ROBOTIZATĂ CU DOUĂ INTRĂRI ȘI DOUĂ IEȘIRI PENTRU PALETIZAREA CUTIILOR CU PRODUSE ALIMENTARE INTEGRÂND UN ROBOT DE TIP BRAȚ ARTICULAT ECHIPAT CU EFECTOR POLIFUNCȚIONAL
10	Robotică	Sl.Dr.Ing. Tudor-George ALEXANDRU	CELULĂ ROBOTIZATĂ CU DOUĂ INTRĂRI ȘI DOUĂ IEȘIRI PENTRU PALETIZAREA ȘI INFOLIEREA CUTIILOR PRISMATICE INTEGRÂND UN ROBOT INDUSTRIAL DE TIP BRAȚ ARTICULAT
11	Robotică	Sl.Dr.Ing. Mario IVAN	TEMA DE PROIECT: LINIE ROBOTIZATĂ PENTRU TRANSPORTUL, MANIPULAREA ȘI AMBALAREA PRODUSELOR DE PANIFICAȚIE INTEGRÂND ROBOȚI INDUSTRIALI DE TIP BRAȚ ARTICULAT
12	Robotică	Sl.Dr.Ing. Cozmin CRISTOIU	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU PALETIZARE PENTRU BRICHETE DE RUMEGUȘ DE FORMĂ PARALELIPEDICĂ, INTEGRÂND ROBOT INDUSTRIAL DEDICAT DOTAT CU EFECTOR POLIFUNCȚIONAL VACUMATIC DESTINAT MANIPULĂRII BRICHETELOR ȘI PALEȚILOR
13	Robotică	Prof.Dr.Ing. Florin Adrian NICOLESCU	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU SUDARE CU ARC ELECTRIC A COMPONENTELOR METALICE PENTRU HALE INDUSTRIALE INTEGRÂND UN ROBOT INDUSTRIAL DE TIP BRAȚ ARTICULAT
14	Robotică	Prof.Dr.Ing. George CONSTANTIN	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU FORMAREA ȘI DISTRIBUȚIA A PATRU DIMENSIUNI DE CUTII DE CARTON DESERVITĂ DE UN ROBOT DE TIP BRAȚ ARTICULAT
15	Robotică	Prof.Dr.Ing. George CONSTANTIN	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU OPERAȚII DE PALETIZARE A SETURILOR DE STICLE DIN PLASTIC CU APĂ, UTILIZÂND UN ROBOT INDUSTRIAL DE TIP BRAȚ ARTICULAT CU STRUCTURĂ DE TIP LANȚ CINEMATIC ÎNCHIS, ECHIPAT CU UN EFECTOR

16	Robotică	Prof.Dr.Ing. Diana POPESCU	CELULĂ FLEXIBILĂ PENTRU AMBALAREA ÎN CUTII DE CARTON A UNOR RECIPIENTE DE PLASTIC INTEGRÂND UN ROBOT DE TIP BRAȚ ARTICULAT
17	Robotică	Sl.Dr.Ing. Mario IVAN	ROBOT INDUSTRIAL DE TIP BRAȚ ARTICULAT FOLOSIT PENTRU PRELUCRAREA PIESELOR PRIN ȘLEFUIRE
18	Robotică	Sl.Dr.Ing. Mario IVAN	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU PALETIZARE ȘI REPALETIZARE NAVETE CU STICLE COCA-COLA
19	Robotică	Prof.Dr.Ing. Florin Adrian NICOLESCU	CELULĂ ROBOTIZATĂ DE SUDARE CU ARC ELECTRIC REPERE DE DIMENSIUNI MĂDII-MARI, INTEGRÂND UN ROBOT INDUSTRIAL DE TIP BRAȚ ARTICULAT SUSPENDAT, CU SISTEM DE EXTENSIE A SPAȚIULUI DE LUCRU PRIN INTERMEDUL A TREI AXE COMANDATE NUMERIC
20	Robotică	Sl.Dr.Ing. Tudor-George ALEXANDRU	CELULĂ ROBOTIZATĂ DEDICATĂ OPERAȚIILOR DE PALETIZARE A CUTIILOR CU PRODUSE ALIMENTARE INTEGRÂND UN ROBOT INDUSTRIAL DE TIP BRAȚ ARTICULAT
21	Robotică	Prof.Dr.Ing. Diana POPESCU	Celulă flexibilă pentru depaletizarea ambalajelor de carton integrând un robot de tip braț articulată
22	Robotică	Prof.Dr.Ing. Florin Adrian NICOLESCU	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU PALETIZARE CUTII DE CARTON CU PRODUSE CHIMICE INTEGRÂND UN ROBOT DE TIP BRAȚ ARTICULAT ȘI UN SISTEM DE TRANSPORT DE TIP ROBOCAR PE ȘINE
23	Robotică	Sl.Dr.Ing. Robert Eugen IACOB	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU PALETIZARE CĂRĂMIZI TERMOREZISTENTE INTEGRÂND UN ROBOT DEDICAT
24	Robotică	Cozmin - Adrian CRISTOIU	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU DESERVIREA UNOR STRUNGURI CNC CU AJUTORUL UNUI ROBOT DE TIP BRAȚ ARTICULAT DOTAT CU EFECTOR DUBLU PENTRU ÎNCĂRCAREA ȘI DESCĂRCAREA REPERELOR DE TIP BUCȘE.
25	Robotică	Cozmin - Adrian CRISTOIU	CELULA ROBOTIZATĂ MULTIFUNCȚIONALĂ DESTINATĂ MANIPULĂRII ȘI PALETIZĂRII NAVETELOR DIN PLASTIC CU PRODUSE ALIMENTARE, INTEGRÂND UN ROBOT INDUSTRIAL DE TIP BRAȚ ARTICULAT