



**TEMELE PROIECTELOR DE DIPLOMĂ PENTRU STUDENTII PROGRAMULUI DE STUDII „ROBOTICĂ”  
SESIUNEA IULIE 2018 - PROMOȚIA 2018**

Nr.crt.	Coordonator	Student	Temă proiect de diploma (max. 250 caractere, inclusiv spatii)
1	Mihai GHINEA	ABDUL AMIR M. Ibrahim	Celula robotizata pentru paletizare cutii cu sticle de vin integrand un robot industrial de tip brat articulata
2	Tiberiu DOBRESU	ALEXANDRU I.C. Mihai-Iulian	Celula robotizată pentru prelucrat repere de tip bloc motor de motocicleta integrand un robot industrial de tip brat articulata
3	Adrian OLARU	ANDREI M. Alexandru	Celula robotizata pentru asamblare-montaj pulverizatoare de lichide integrand un robot de tip brat articulata
4	Mihai GHINEA	ANDREI N. Alexandru	Celula robotizată pentru asamblat parbrize auto integrand un robot de tip brat articulata
5	Diana POPESCU	BABOI T. Ștefan-Alexandru	Celularobotizata pentru paletizare saci cu materiale vrac integrand un robot industrial de tip braț articulata
6	Cristina PUPAZA	BĂJENARU M. Costel-Cătălin	Celula flexibila de aplicat substante adezive pe ferestre de sticla integrand un robot de tip brat articulata
7	Adrian OLARU	BELCU N. Silviu	Celularobotizata pentru asamblare grinzii metalice prinsudare cu arc electric, integrand un robot industrial de tip brat articulata
8	Dorel ANANIA	BOGDAN S.G. Alis-Claudiu	Celula robotizata pentru vopsire tren rulare camioane integrand un robot de tip brat articulata
9	Tiberiu DOBRESU	BREAZU M. Marius	Celula robotizata pentru ambutisare repere de tip corp prismatic din tabla integrand un robot de tip brat articulata
10	Dorel ANANIA	BUNCILĂ C. Jan	Robot industrial de tip braț articulata pentru încărcare - descărcare strung cu CNC
11	Diana POPESCU	BURTOIU G. Mircea-Gabriel	Celula robotizata duala de indoit tevi metalice integrand patru roboti industriali de tip brat articulata
12	Adrian OLARU	CONSTANTIN L. Sorin	Celula robotizata pentru prelucrat prin aschiere repere cu suprafete de revolutie integrand un robot industrial de tip brat articulata

13	Mario IVAN	CREȚU I. Liviu-Marian	Celula robotizata pentru indoit tevi de otel integrand un robot industrial de tip brat articulata
14	Radu PARPALA	CRISTEA M. George-Viorel	Celula robotizata pentru asamblare - montaj obturatoare la tevi de cupru integrand un robot de tip brat articulata
15	Adrian NICOLESCU	DAVID N. Denis-Andrei	Robot braț articulata cu sistem de extensie a spatiului de lucru integrat într-o stație de vopsire caroserii auto de camionete
16	Adrian NICOLESCU	DINCĂ I. Anton-Alexandru	Celulă robotizată pentru îndepărtarea stratului de vopsea de pe avioane militare integrand roboti de tip brat articulata
17	Tiberiu DOBRESU	DIORDUC D. Sorin-Constantin	Celula robotizata pentru impachetarea pieselor de mobilier
18	Cristina PUPAZA	DIȚĂ D. Răzvan	Celula robotizata pentru injectie mase plastice in matrita integrand un robot industrial brat articulata
19	Mario IVAN	DOBRE F. Bogdan-Ionuț	Celula robotizata de taiere 3D cu laser integrand un robot de tip brat articulata
20	Mario IVAN	DOBRESU Gh.A. Tudor-Nicolae	Celula robotizată pentru formarea pachetelor de transport pentru profile U de dimensiuni mari, integrând roboti industriali de tip brat articulata
21	Cristina PUPAZA	DUMITRACHE P. Constantin	Robot tip portal dublu pentru operații de prelucrare geamuri
22	Mario IVAN	ENE D. Sorin-Iulian	Celula robotizata pentru debavurarea blocurilor motor pentru camioane integrand un robot de tip brat articulata
23	Adrian NICOLESCU	FIREȚEANU B.I. Horia-Ion	Celula robotizata pentru operatii de ambutisat repere din industria auto integrand roboti de tip brat articulata
24	Adrian NICOLESCU /Cezara AVRAM	GRIGORE D. Adrian-Georgian	Celula robotizata de sudare cu arc electric integrand un robot de tip brat articulata
25	Dorel ANANIA	HAIJDEU A. Vasile	Celula robotizata pentru manipulare si asamblare a unui set de baterii auto pentru un automobil electric
26	Adrian NICOLESCU / Cozmin CRISTOIU	HRIȘCANU B. Damian	Celulă robotizată pentru paletizare integrand un robot de tip brat articulata
27	Diana POPESCU	IANTUC C. Bogdan	Robot industrial de tip brat articulata integrat într-o celula de fabricație aditiva
28	George CONSTANTIN	ILIE Gh. Marius Daniel	Celula robotizata de paletizare integrand un robot industrial de tip brat articulata echipat cu efector polifunctional
29	Radu PARPALA	IONIȚĂ D.T. Iris-Maria	Robot SCARA integrat intr-o celula robotizata pentru asamblare si lipire a componentelor de pe placi electronice

30	Radu PARPALA	ISTRATE M. Marius-Adrian	Celula robotizata pentru indoit table integrand un robot industrial de tip brat articulata
31	Tiberiu DOBRESU	LIȚĂ I. Alexandru	Celula flexibilă pentru tratare termică a butoaielor din lemn integrand un robot industrial de tip brat articulata
32	Adrian OLARU	MANOLACHE N. Andrei-Gabriel	Celularobotizata de paletizare cu robot industrial de tip brat articulata echipat cu efectopolifunctional
33	Diana POPESCU	MANOLE F.I. Florin Bogdan	Celula robotizată integrând un robot industrial de tip braț articulata pentru aplicații de tip de paletizare - transfer recipiente din sticlă
34	Adrian NICOLESCU	MARIN M. Ionuț-Gabriel	Celula robotizata pentru paletizare integrand roboti industriali de tip brat articulata
35	Adrian NICOLESCU / Cezara COMAN	MIHAIL G. Alexandru	Celula robotizata de taiere cu laser repere de completare din foi de tabla integrand un robot industrial de tip portal dublu
36	Adrian NICOLESCU / Cristoiu Cozmin	MIHALACHE F.F. Alexandru-Felix	Celula robotizata pentru indoirea tevelor integrand un robot industrial de tip brat articulata
37	Diana POPESCU	MIRON C. Valentin	Celula flexibilă pentru montarea parbrizului, lunetei și scaunelor integrand un robot de tip brat articulata
38	George CONSTANTIN	MITRUȚ M. Alexandru	Celula robotizata pentru formare și impachetare role de cablu integrand un robot industrial brat articulata
39	Robert IACOB	NEAGU D. Mihai	Robot de tip brat articulata integrat într-o celula flexibilă de sudare cu arc electric a unor cadre metalice
40	Cristina PUPAZA	NECSE D. Bogdan-Cristian	Celula robotizata pentru asamblarea geamurilor termorezistente de la usile cuptoarelor de aragaz integrand roboti industriali de tip brat articulata
41	Adrian Nicolescu / Cozmin Cristoiu	NICA F. Loredana-Ioana	Celula robotizata integrand un robot industrial de tip brat articulata pentru vopsit piese de tip cupă de excavator
42	George CONSTANTIN	NILĂ C. Andrei - Vlăduț	Celularobotizata de sudare în puncte subansambluri de șasiu auto integrand roboti industriali de tip brat articulata
43	Robert IACOB	NITU I. George-Cătălin	Robot industrial de tip braț articulata integrat într-o celula flexibilă de paletizare și etichetare
44	Cristina PUPAZA	PANAIT Șt. Radu-Mihai	Celula robotizata pentru vopsirea carcaselor de laptop integrand un robot industrial de tip brat articulata
45	Dorel ANANIA	PARASCHIV F. Mariana	Robot de tip brat articulata implementat într-o celula flexibilă de sudare în puncte
46	Adrian NICOLESCU / Cezara COMAN	PETRE I. Mădălina-Ioana	Celula robotizata pentru ambalat bomboane de ciocolata integrand un robot industrial de tip SCARA

47	Mihai GHINEA	STANCIU C. Robert-Daniel	Celulă robotizată de asamblare - montaj a sistemelor de închidere pentru uși
48	Mihai STANCIU	STANCIU D. Costel	Robot cu arhitectură tip SCARA integrat într-o celulă flexibilă pentru procesat wafere
49	Adrian Nicolescu	STOICA C.V. Victor - Mihai	Celula robotizată pentru paletizare integrând roboți industriali de tip brat articulată
50	Radu PARPALA + Diana POPESCU	TEIUȘANU A.C. Alexandru-Bogdan	Celulă robotizată pentru injecție mase plastice în matrită și asamblare a bazei pentru scaune de birou integrând un robot industrial de tip braț articulată
51	Tiberiu DOBRESCU	TIRCA Daniel	Celula robotizată pentru prelucrat obiecte din marmura integrând un robot industrial de tip brat articulată
52	Dorel ANANIA	TOBĂ L. Alexandru-Dănuț	Celula robotizată pentru sudare în puncte repere de tip corp prismatic integrând un robot industrial de tip brat articulată
53	Adrian NICOLESCU / Cezara COMAN	VASILESCU-DINCĂ I. Loredana	Robot de tip brat articulată integrat într-o celulă flexibilă pentru debavurare repere din industria auto
54	Radu PARPALA	VLĂSCLEANU V.V. Robert-Gabriel	Celula robotizată pentru sortare și ambalare repere de tip corp prismatic integrând un robot industrial de tip brat articulată
55	Mihai GHINEA	ZĂRNESCU F. Valeriu-Denis	Celula robotizată de vopsire grătare metalice integrând un robot industrial de tip brat articulată

**COORDONATOR PROGRAM DE STUDII DE LICENȚĂ ROBOTICĂ**  
**Prof.dr.ing Adrian NICOLESCU**